

## أوراق عمل نهاية الفصل غير مجانية



### تم تحميل هذا الملف من موقع المناهج القطرية

موقع المناهج ← المناهج القطرية ← الصف السابع ← علوم الحاسب ← الفصل الأول ← ملفات متنوعة ← الملف

تاريخ إضافة الملف على موقع المناهج: 12:20:35 2025-12-15

ملفات اكتب للمعلم اكتب للطالب | اختبارات الكترونية | اختبارات | حلول | عروض بوربوينت | أوراق عمل  
منهج انجليزي | ملخصات وتقارير | مذكرات وبنوك | الامتحان النهائي | للمدرس

المزيد من مادة  
علوم الحاسب:

### التواصل الاجتماعي بحسب الصف السابع



صفحة المناهج  
القطرية على  
فيسبوك

الرياضيات

اللغة الانجليزية

اللغة العربية

التربية الاسلامية

المواد على تلغرام

### المزيد من الملفات بحسب الصف السابع والمادة علوم الحاسب في الفصل الأول

أوراق عمل مدرسة أبو بكر الصديق نهاية الفصل مع الإجابة النموذجية

1

أوراق عمل مدرسة أبو بكر الصديق نهاية الفصل غير مجانية

2

أوراق عمل مدرسة الأندلس نهاية الفصل مع الإجابة النموذجية

3

أوراق عمل مدرسة الأندلس نهاية الفصل غير مجانية

4

أوراق عمل مسيعيد لاختبار نهاية الفصل مع الإجابة النموذجية

5

مادة الحوسبة وتكنولوجيا المعلومات – الصف السابع

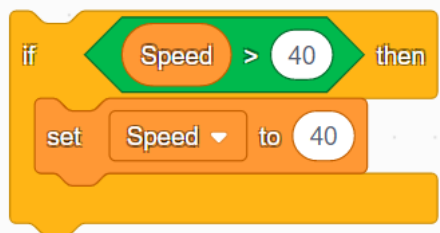
أسئلة إثرائية ( نظري )

نهاية الفصل الأول للعام 2026 – 2025 م

(a) اختر الإجابة الصحيحة مما يلي :

1) يساعد جهاز استشعار		علي تفادي الحواجز والعقبات أو تتبع جسم متحرك
A	القوة .	
B	الألوان .	
C	المسافة .	
D	الصوت .	
2) المسافة القصوى التي يستطيع مستشعر المسافة في روبوت Spike اكتشافها لأي عائق هي ..... سنتيمتر		
A	100 .	
B	200 .	
C	300 .	
D	400 .	
3) إذا كانت القيمة في الناحية اليسرى أكبر من القيمة في الناحية اليمنى فإنها تعيد		
A	False	
B	True	
C	Equal	
D	Repeat	
4) أحد أجهزة الإستشعارويمكنه تمييز الألوان بدقة عالية في البيئة المحيطة		
A	جهاز استشعار القوة .	
B	جهاز استشعار الألوان .	
C	جهاز استشعار المسافة .	
D	جهاز استشعار الصوت .	

(5) بناء علي المقطع البرمجي أدناه عندما تكون تصل سرعة الروبوت إلي 70 فإنه سيتم



A الإستمرار علي نفس السرعة .

B التوقف فورا .

C تخفيض السرعة إلي 40 .

D الالتفاف لليمين بنفس السرعة .

(6) هو نظام يستخدم للتفاعل مع البيئة الخارجية من خلال اللمس أو الضغط مثل التعامل مع شاشات اللمس في الأجهزة الإلكترونية وذراع الروبوت للإمساك بالأشياء

A جهاز استشعار القوة .

B جهاز استشعار الألوان .

C جهاز استشعار المسافة .

D جهاز استشعار الصوت .

(7) الصورة الموضحة أدناه لأحد أنواع أجهزة الإستشعار وهو



A جهاز استشعار الألوان .

B جهاز استشعار المسافة .

C جهاز استشعار القوة .

D جهاز استشعار الصوت .

(8) القيمة العددية للون الأزرق لمستشعر الألوان

A 0

B 1

C 3

D 4

(9) يتم تركيب مستشعر القوة عادة في

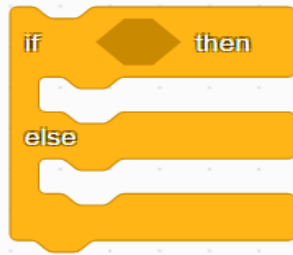
A مقدمة الروبوت .

B نهاية ذراع الروبوت .

C أسفل الروبوت .

D أعلي الروبوت .

10) في اللبنة الموضحة أدناه في حال عدم تحقق الشرط يتم تنفيذ اللبنة البرمجية الموجودة بعد



A IF

B Then

C Else

D If then else

11) الصورة الموضحة أدناه لأحد أنواع أجهزة الإستشعار وهو



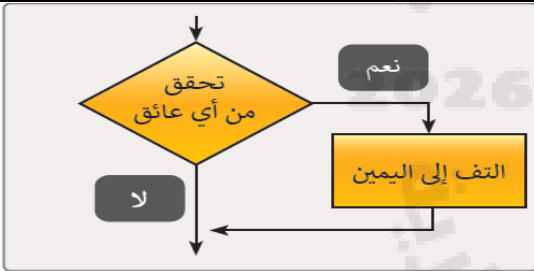
A جهاز استشعار الألوان .

B جهاز استشعار القوة .

C جهاز استشعار الألوان .

D جهاز استشعار الموجات الصوتية .

12) من خلال المخطط الانسيابي إذا كان هناك عائق أمام الروبوت في مسافة اقل من 15 سم فإنه



A يستمر للأمام.

B يلتف ناحية اليمين.

C يلتف ناحية اليسار.

D يتوقف عن الحركة.

13) الصورة الموضحة أدناه لمستشعر رقمي يستخدم للتعرف علي أضواء إشارات المرور



A جهاز استشعار الألوان .

B جهاز استشعار القوة .

C جهاز استشعار الألوان .

D جهاز استشعار الموجات الصوتية .

14) يستطيع مستشعر القوة قياس القوة ما بين القيمتين

A (0 – 5) نيوتن .

B (0 – 10) نيوتن .

C (0 – 15) نيوتن .

D (0 – 20) نيوتن .

15) يمكن من خلال لبنة الكتابة write علي شاشة الروبوت Spike إظهار النصوص والحروف بحيث يظهر في كل مرة	
A	حرف واحد .
B	حرفين .
C	ثلاثة حروف .
D	الكلمة كاملة .
16) لبنة تستخدم للمقارنة بين قيمتين ، فإذا كانت القيمة اليسرى أصغر من اليمني تعيد True	
A	
B	
C	
D	
17) أحد حالات مستشعر القوة التي تعني ترك الضغط عليه هي	
A	.Pressed
B	.Released
C	.Hard Pressed
D	.Reflected light
18) يستطيع جهاز استشعار الألوان في روبوت Spike تحديد .....ألوان بالإضافة إلى خيار بدون لون	
A	3
B	6
C	8
D	9

(b) اكمل الفراغ بالإجابة المناسبة :

- (1) القيمة العددية لخيار بدون لون في مستشعر الألوان في روبوت Spike هي .....
- (2) لتجنب الاصطدام بسيارة يتم استخدام جهاز استشعار.....
- (3) للتوقف تدريجيا أمام إشارة المرور الحمراء يتم استخدام جهاز استشعار.....
- (4) مستشعر الألوان المستخدم لتتبع الخط يفضل وضعه في ..... الروبوت.
- (5) وحدة قياس القوة لجهاز استشعار القوة هي .....
- (6) يتم تركيب مستشعر المسافة عادة في ..... الروبوت .
- (7) لتصميم كرسي متحرك لذوي الهمم يتحرك باللمس نستخدم جهاز استشعار.....
- (8) اللبنة الشرطية التفرعية if – Then – Else في حالة تحقق الشرط يتم تنفيذ اللبنة البرمجية الموجودة  
بعد .....
- (9) من أنواع المتغيرات ..... ، .....
- (10) أوضاع ضبط جهاز استشعار المسافة في روبوت Spike هي ..... ، .....
- (11) يقوم مستشعر القوة بنوعين من الاستشعار وهما القوة و.....
- (12) التعبير ..... هو مفهوم برمجي يستخدم لاتخاذ القرارات بناء على شرط معين.

(c) أجب على الأسئلة التالية:

(1) ما المقصود بالمتغير؟

(2) قارن بين اللبنتين التاليتين من حيث الوظيفة ؟

		
	-	الوظيفة

(3) أكمل خوارزمية الحل لبرمجة الروبوت لـ:

- يتقدم إلى الأمام بقوة 40%.
- يتوقف الروبوت عن الحركة عند وجود الخط الأخضر.

1.	البداية.
2.	.....
3.	قم بالتحقق من وجود الخط الأسود. ✓ إذا كان الشرط صحيحاً انتقل إلى الخطوة 4. ✓ إذا كان خاطئاً، انتقل إلى الخطوة 2.
4.	.....
5.	النهاية.