

# أوراق عمل نهاية الفصل غير مجابة



تم تحميل هذا الملف من موقع المناهج القطرية

موقع المناهج ← المناهج القطرية ← الصف السابع ← علوم الحاسوب ← الفصل الأول ← ملفات متنوعة ← الملف

تاريخ إضافة الملف على موقع المناهج: 15-12-2025 12:20:35

ملفات اكتب للمعلم اكتب للطالب | اختبارات الكترونية | اختبارات احلول | عروض بوربوينت | أوراق عمل  
منهج انجليزي | ملخصات وتقارير | مذكرات وبنوك | الامتحان النهائي | للمدرس

المزيد من مادة  
علوم الحاسوب:

## التواصل الاجتماعي بحسب الصف السابع



الرياضيات



اللغة الانجليزية



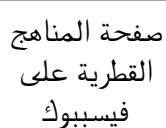
اللغة العربية



ال التربية الاسلامية



المواد على تلغرام



صفحة المناهج  
القطرية على  
فيسبوك

## المزيد من الملفات بحسب الصف السابع والمادة علوم الحاسب في الفصل الأول

أوراق عمل مدرسة أبو بكر الصديق نهاية الفصل مع الإجابة النموذجية

1

أوراق عمل مدرسة أبو بكر الصديق نهاية الفصل غير مجابة

2

أوراق عمل مدرسة الأندلس نهاية الفصل مع الإجابة النموذجية

3

أوراق عمل مدرسة الأندلس نهاية الفصل غير مجابة

4

أوراق عمل مسيعيد لاختبار نهاية الفصل مع الإجابة النموذجية

5

## مادة الحوسبة وتكنولوجيا المعلومات - الصف السابع

### أسئلة إثرائية (نظري)

نهاية الفصل الأول للعام 2025 – 2026 م

(a) اختر الإجابة الصحيحة مما يلي :

علي تفادي الحواجز والعقبات أو تتبع جسم متحرك	يساعد جهاز استشعار	1
	القوة .	A
	الألوان .	B
	المسافة .	C
	الصوت .	D
المسافة القصوى التي يستطيع مستشعر المسافة في روبوت Spike اكتشافها لأي عائق هي ..... سنتيمتر	. 100	A
	. 200	B
	. 300	C
	. 400	D
إذا كانت القيمة في الناحية اليسرى أكبر من القيمة في الناحية اليمنى فإنها تعيد		3
	False	A
	True	B
	Equal	C
	Repeat	D
أحد أجهزة الاستشعار ويمكنه تمييز الألوان بدقة عالية في البيئة المحيطة		4
	جهاز استشعار القوة .	A
	جهاز استشعار الألوان .	B
	جهاز استشعار المسافة .	C
	جهاز استشعار الصوت .	D

5) بناء على المقطع البرمجي أدناه عندما تكون تصل سرعة الروبوت إلى 70 فإنه سيتم



A) الاستمرار على نفس السرعة .

B) التوقف فورا .

C) تخفيض السرعة إلى 40 .

D) الإلتفاف لليمين بنفس السرعة .

6) هو نظام يستخدم للفعال مع البيئة الخارجية من خلال اللمس أو الضغط مثل التعامل مع شاشات اللمس في الأجهزة الإلكترونية وذراع الروبوت للإمساك بالأشياء

A) جهاز استشعار القوة .

B) جهاز استشعار الألوان .

C) جهاز استشعار المسافة .

D) جهاز استشعار الصوت .

7) الصورة الموضحة أدناه لأحد أنواع أجهزة الاستشعار وهو



A) جهاز استشعار الألوان .

B) جهاز استشعار المسافة .

C) جهاز استشعار القوة .

D) جهاز استشعار الصوت .

8) القيمة العددية للون الأزرق لمستشعر الألوان

A) 0

B) 1

C) 3

D) 4

9) يتم تركيب مستشعر القوة عادة في

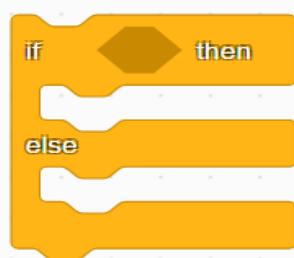
A) مقدمة الروبوت .

B) نهاية ذراع الروبوت .

C) أسفل الروبوت .

D) أعلى الروبوت .

10) في البناء الموضحة أدناه في حال عدم تحقق الشرط يتم تنفيذ اللبنات البرمجية الموجودة بعد



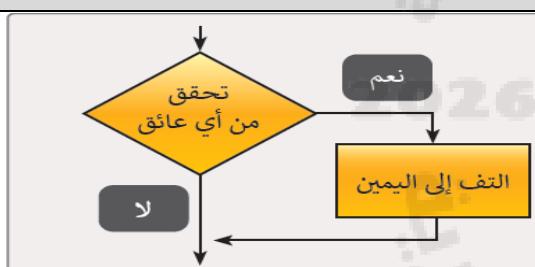
	IF	A
	Then	B
	Else	C
	If then else	D

11) الصورة الموضحة أدناه لأحد أنواع أجهزة الاستشعار وهو



جهاز استشعار الألوان.	A
جهاز استشعار القوة.	B
جهاز استشعار الألوان.	C
جهاز استشعار الموجات الصوتية.	D

12) من خلال المخطط الانسيابي إذا كان هناك عائق أمام الروبوت في مسافة أقل من 15 سم فإنه



يستمر للأمام.	A
يلتف ناحية اليمين.	B
يلتف ناحية اليسار.	C
يتوقف عن الحركة.	D

13) الصورة الموضحة أدناه مستشعر رقمي يستخدم للتعرف على أصوات إشارات المرور



جهاز استشعار الألوان.	A
جهاز استشعار القوة.	B
جهاز استشعار الألوان.	C
جهاز استشعار الموجات الصوتية.	D

14) يستطيع مستشعر القوة قياس القوة ما بين القيمتين

- (0 – 5) نيوتن . A
- (0 – 10) نيوتن . B
- (0 – 15) نيوتن . C
- (0 – 20) نيوتن . D

15) يمكن من خلال لبنة الكتابة write على شاشة الروبوت Spike إظهار النصوص والحرروف بحيث يظهر في كل مرة

حرف واحد.	A
حروفين .	B
ثلاثة حروف .	C
الكلمة كاملة .	D

16) لبنة تستخدم للمقارنة بين قيمتين، فإذا كانت القيمة اليسرى أصغر من اليمني تعيد True

	A
	B
	C
	D

17) أحد حالات مستشعر القوة التي تعني ترك الضغط عليه هي

.Pressed	A
.Released	B
.Hard Pressed	C
.Reflected light	D

18) يستطيع جهاز استشعار الألوان في روبوت Spike تحديد .....ألوان بالإضافة إلى خيار بدون لون

3	A
6	B
8	C
9	D

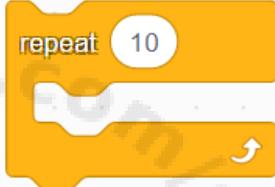
**b) اكمل الفراغ بالاجابة المناسبة :**

- 1) القيمة العددية لخيار بدون لون في مستشعر الألوان في روبوت Spike هي ..... .
- 2) لتجنب الإصطدام بسيارة يتم استخدام جهاز استشعار..... .
- 3) للتوقف تدريجيا أمام إشارة المرور الحمراء يتم استخدام جهاز استشعار..... .
- 4) مستشعر الألوان المستخدم لتبني الخط يفضل وضعه في ..... الروبوت.
- 5) وحدة قياس القوة لجهاز استشعار القوة هي ..... .
- 6) يتم تركيب مستشعر المسافة عادة في ..... الروبوت .
- 7) لتصميم كرسي متحرك لذوي الهمم يتحرك باللمس نستخدم جهاز استشعار..... .
- 8) البناء الشرطية التفريعة If – Then – Else في حالة تحقق الشرط يتم تنفيذ البناء البرمجية الموجودة ..... بعد ..... .
- 9) من أنواع المتغيرات ..... ، ..... ، ..... ، ..... .
- 10) أوضاع ضبط جهاز استشعار المسافة في روبوت Spike هي ..... ، ..... ، ..... .
- 11) يقوم مستشعر القوة بنوعين من الاستشعار وهما القوة و ..... .
- 12) التعبير ..... هو مفهوم برمجي يستخدم لاتخاذ القرارات بناء على شرط معين.

c) أجب على الأسئلة التالية:

1) ما المقصود بالمتغير؟

2) قارن بين اللبنانيين التاليتين من حيث الوظيفة؟

		
		الوظيفة

3) أكمل خوارزمية الحل لبرمجة الروبوت لـ

- يتقدم إلى الأمام بقوة 40%.
- يتوقف الروبوت عن الحركة عند وجود الخط الأخضر.

.1	البداية.
.2	.....
.3	قم بالتحقق من وجود الخط الأسود. ✓ إذا كان الشرط صحيحاً انتقل إلى الخطوة 4. ✓ إذا كان خطأً، انتقل إلى الخطوة 2.
.4	.....
.5	النهاية.